

ICS 25.160.10

J 33

团 体 标 准

T/CWAN 0049—2021

立式储罐无导轨爬壁焊接机器人焊接工艺规范

Welding process specification of trackless unguided crawling robot for vertical storage tank

2021-01-08 发布

2021-03-01 实施

中国焊接协会发布

目 次

前 言.....	3
1 范围.....	1
2 规范性引用文件.....	1
3 定义和术语.....	1
4 技术要求.....	1
4.1 人员要求.....	1
4.2 焊接设备.....	2
4.3 储罐材料.....	2
4.4 焊接材料.....	2
4.5 焊接要求和焊接工艺评定.....	2
4.6 储罐下料.....	3
4.7 组对.....	4
5 焊缝的检验和返修.....	4
5.1 焊缝的检验.....	4
5.2 焊缝的返修.....	5
6 安全要求.....	5

前 言

本文件按照 GB/T 1.1—2020《标准化工作导则 第1部分：标准化文件的结构和起草规则》的规定起草。

本文件由中国焊接协会提出并归口。

本文件起草单位：北京博清科技有限公司、江苏博清自动化科技有限公司、安徽博清自动化科技有限公司、哈尔滨焊接研究院有限公司、福建省特种设备检验研究院、天津市特种设备监督检验技术研究院、黑龙江科技大学。

本文件主要起草人：冯消冰、潘际奎、高力生、周坤、闫炳义、孙明辉、李海龙、汪正伟、陈子胥、陈永、马青军、潘百蛙、王猛、魏然、孙柯、徐瑞、段瑞民、桂巧、戈兆文、陈永生、于春洋。